

볼보그룹코리아(주) 건설기계부문 - 2022년 연구개발 직무 신입사원 채용 -



볼보그룹코리아와 꿈을 함께 할 최고의 인재를 모집합니다.

최고의 능력과 최대의 성과를 창출할 수 있는 다양한 직무로 지원 가능합니다.

● 모집 분야(신입) : 총 00 명 모집

채용부문	신입/경력	학력	관련전공	채용인원	근무지
Mechanical System Engineering	신입	학사/석사	기계공학, 제어공학, 로봇공학, 메카트로닉스공학, 자동차 공학	0 명	창원 (본사)
Electric and Electronic System Engineering	신입	학사/석사	전자공학, 전기공학, 제어공학, 메카트로닉스공학	0 명	
Software Engineering	신입	학사/석사	컴퓨터 공학, 전기공학, 전자공학, 제어공학	0 명	

● 접수기간 및 방법

- 기간 : 2022 년 7 월 19 일(화) ~ 8 월 7 일(일) 24 시 까지
- 방법 : 당사 채용 홈페이지 <https://volvo.recruiter.co.kr> (지원서 작성 및 역량검사 제출 필수)
(네이버 : '볼보그룹코리아 채용' 검색)
- 입사예정 : 2022 년 9 월 중

● 지원자격

- 2022 년 8 월 졸업예정자 및 기졸업자
- 해외 여행에 결격 사유가 없는 자

● 담당업무 및 자격요건

모집부문	담당업무	자격요건
Mechanical System Engineering	- 굴착기 관련 유압관련 Application 설계/제어 또는 Automated motion control 관련 개발 업무 (유압시스템 설계 및 컨트롤 부문) - 굴착기 관련 구조설계 및 해석 업무 (구조설계 부문) - 굴착기 신제품, 신기술 개발 과제 참여 / 선행 기술 개발 참여 - 제품의 원가 절감, 품질 개선 활동 - 글로벌 및 로컬 비즈니스 파트너와의 협업	- 공학 학사 - 기계공학, 제어공학, 메카트로닉스공학, 자동차 공학, 로봇공학 혹은 관련 전공 - 공학 석사 - 구조해석, 유공압 시스템 설계 및 해석, 유체 해석 분야, 제어 관련 분야 - 공학용 어플리케이션 사용 경험 우대 - CATIA, ANSYS, Matlab/simulink, AMESim, Python 및 기타
Electric and Electronic System Engineering	- 굴착기 관련 전기 전자 시스템의 기술 개발 업무 또는 지능형 커넥티드 시스템 개발 및 자동화 굴착기 시스템 개발 - 굴착기 신제품, 신기술 개발 과제 참여 / 선행 기술 개발 참여 - 제품의 원가 절감, 품질 개선 활동 - 글로벌 및 로컬 비즈니스 파트너와의 협업	- 공학 학사/석사 - 전자공학, 전기공학, 제어공학, 메카트로닉스공학, 자동차 공학 혹은 관련 전공 - 전기배터리차량 (EV), 수소 연료전지 차량(FCEV) 관련 개발 지식/경험 보유자 우대 - 공학용 어플리케이션 사용 경험 우대 - CATIA, Matlab/Simulink, Python 및 기타
Software Engineering	- 모델기반개발이 적용된 Embedded 환경에서 굴삭기에 적용될 소프트웨어 개발 업무 또는 Android 소프트웨어 개발 업무 - 제어시스템 및 기술 개발 업무 - 제품의 원가 절감, 품질 개선 활동 - E&E system, Architecture, and eMob 개발에 관련된 볼보그룹 내의 다른 회사 및 협력업체와의 교류 및 프로젝트 참여	- 공학 학사/석사 - 컴퓨터 공학, 전기공학, 전자공학, 제어공학 혹은 관련 전공 - C, C++, Python, JAVA, Kotlin, GIT 등을 이용한 소프트웨어 개발 지식/경험 우대 - 상용 App 배포 경험자 우대 - Data structure, Algorithm, Database, Communication 관련 프로그래밍 지식/경험 우대 - Matlab/Simulink 사용 경험 우대

※ 우대사항

- 업무용 어플리케이션(MS Office 등) 사용 능력
- 중급 이상의 영어 사용 능력
- 국가보훈대상자 및 장애인은 관련법규에 따라 우대

● 문의처 : 주철종 부장 (인사팀) 055-260-7273 cheoljong.joo@volvo.com

V O L V O